

Verteilte Berechnungen

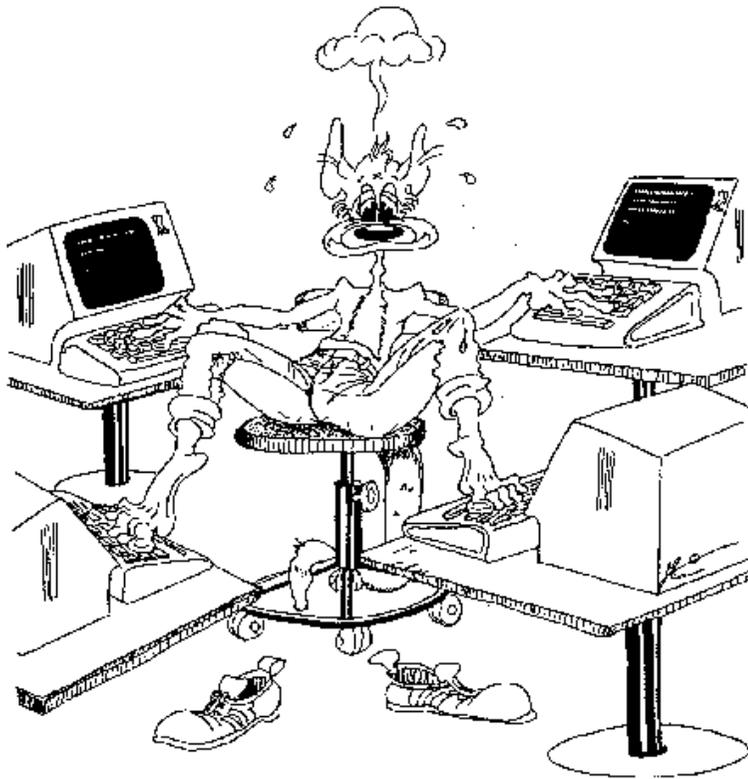


Bild: R. G. Herrtwich, G. Hommel

Verteilte Berechnungen - Vorüberlegungen

- Vert. Programm / Algorithmus:
 - mehrere "Programmtexte" für unterschiedliche Prozesstypen
 - "send", "receive" oder ähnliche Konstrukte für nachrichtenbasierte Kommunikation
- Verteilte Berechnung, "naive" Charakterisierung:
 - Ausführung eines vert. Programms / Algorithmus
 - viele u.U. gleichartige "Instanzen" von Prozessen
 - Kooperation (und Synchronisation) durch Kommunikation
 - mehrere gleichzeitige / parallele Kontrollflüsse ("threads")
 - mehrere Kontrollpunkte (Programmzählerstände)
- Bem.: Es gibt i.a. mehrere verschiedene Berechnungen zu einem verteilten Algorithmus! (Nichtdeterminismus)
- Anweisungen, Statements \implies atomare Aktionen
 - "atomar": Zwischenzustände von aussen nicht sichtbar (als ob diese keine zeitlichen Ausdehnungen hätten!)
 - auch grössere Einheiten zu atomaren Aktionen zusammenfassen
 - Abstraktion zu "Ereignissen"
- *Visualisierung* einer vert. Berechnung durch *Zeitdiagramme*
 - Vorsicht: es gibt i.a. mehrere "äquivalente" Zeitdiagramme!

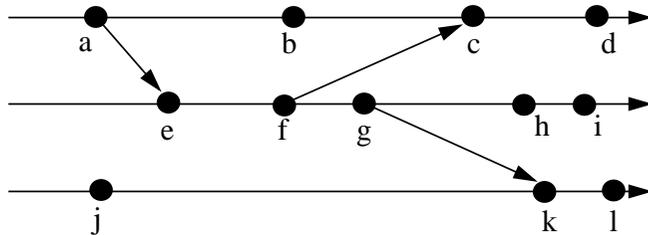
Gummiband-
transformation

Verteilte Berechnungen

- Vorübung: Was ist eine sequentielle Berechnung (in einem geeigneten Modell)?

- Ziel: *Formale Definition*, ausgehend von *Zeitdiagrammen*

- Zeitdiagramme sind bereits ein *Modell* (d.h. Abstraktion von der Realität): "punktförmige" Ereignisse, die bei miteinander kommunizierenden Prozessen stattfinden (Nachrichten als "Querpfeile")



- interessant: von links nach rechts verlaufende "Kausalitätspfade"
 - auf graphische Darstellungsmöglichkeiten bei der Definition verzichten

- Menge von Ereignissen E

- interne Ereignisse; korrespondierende send/receive-Ereignisse

- Direkte Kausalrelation ' $<$ ':

- $s <: r$ für korrespondierende send/receive-Ereignisse s, r
 - $a <: b$ wenn a direkter lokaler Vorgänger von b

- Eigentliche *Kausalrelation* ' $<$ ' dann als transitive Hülle der direkten Kausalrelation

Die Kausalrelation

- Definiere eine Relation ' $<$ ' auf der Menge E aller Ereignisse:

“Kleinste” Relation auf E , so dass $x < y$ wenn:

- 1) x und y auf dem gleichen Prozess stattfinden und x vor y kommt, *oder*
- 2) x ist ein Sendeereignis und y ist das korrespondierende Empfangsereignis, *oder*
- 3) $\exists z$ so dass: $x < z \wedge z < y$

- Wieso ist das eine partielle *Ordnung*?

- d.h. wieso ist die Relation "gerichtet" und zyklonfrei?
 - oder muss man das (zur Def. von "Berechnung") axiomatisch fordern?

- Relation wird oft als "happened before" bezeichnet

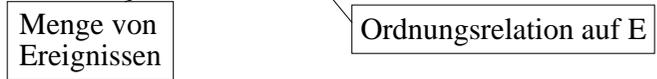
- eingeführt von Lamport (1978)
 - aber Vorsicht: damit ist nicht direkt eine "zeitliche" Aussage getroffen!

- Interpretationen von $e < e'$:

- es gibt eine Kausalkette von e nach e'
 - e kann e' beeinflussen
 - e' hängt (potentiell) von e ab
 - e' "weiss" / kennt e

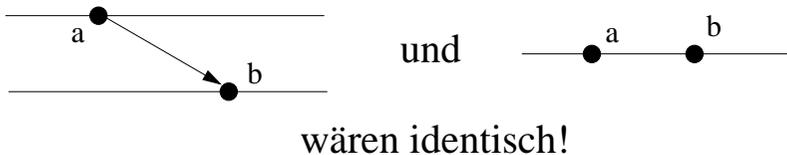
Erster Definitionsversuch

- Verteilte Berechnung = $(E, <)$



- ist eine verteilte Berechnung also das selbe wie eine Ordnungsrelation?
- zumindest eine spezielle mit mehr Struktur?

Beachte:



\implies Prozesse einführen

- Was sind Prozesse (formal / abstrakt)?

- Partitioniere E in disjunkte Mengen E_1, \dots, E_n
- Interpretation: $E_i =$ Ereignisse auf Prozess P_i

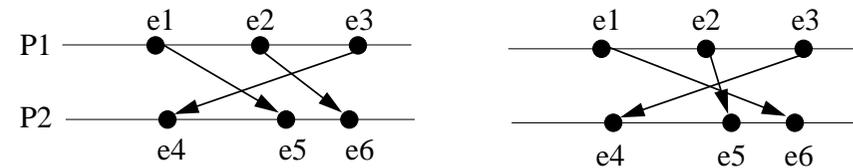
dort *linear* geordnet

Zweiter Definitionsversuch

- Verteilte Berechnung = $(E_1, \dots, E_n, <)$ mit:

- alle E_i paarweise disjunkt
- $<$ ist (irreflexive) Halbordnung auf $E_1 \cup \dots \cup E_n$
- $<$ ist lineare Ordnung auf jedem E_i

- Noch nicht befriedigend:



	e1	e2	e3	e4	e5	e6
e1		x	x	x	x	x
e2			x	x	x	x
e3				x	x	x
e4					x	x
e5						x
e6						

"Spalte" < "Zeile"

gleiche Kausalrelation
 \implies nicht unterscheidbar, obwohl
 wesentlich verschiedene Diagramme
 (also verschiedene Berechnungen)!

\implies Nachrichten einführen
 (eindeutige Zuordnung zusammengehöriger send-/receive-Ereignisse)

Dritter Definitionsversuch

- (*n*-fach) verteilte Berechnung (mit asynchroner Nachrichten-Kommunikation) = $(E_1, \dots, E_n, \Gamma, <)$ mit:

was wäre bei syn. Komm. anders?

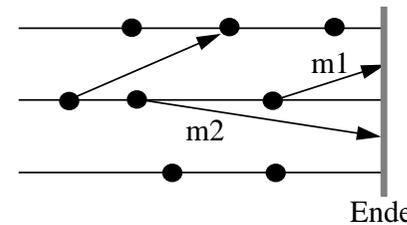
- 1) [Ereignisse] Alle E_i sind paarweise disjunkt
- 2) [Nachrichten] Sei $E = E_1 \cup \dots \cup E_n$
Für $\Gamma \subseteq S \times R$ mit $S, R \subseteq E$ und $S \cap R = \emptyset$ gilt:
 - für jedes $s \in S$ gibt es *höchstens* ein $r \in R$ mit $(s, r) \in \Gamma$
 - für jedes $r \in R$ gibt es *genau* ein $s \in S$ mit $(s, r) \in \Gamma$

- 3) $<$ ist eine lineare Ordnung auf jedem E_i
- 4) $(s, r) \in \Gamma \implies s < r$
- 5) $<$ ist eine irreflexive Halbordnung auf E
- 6) $<$ ist die kleinste Relation, die 3) - 5) erfüllt
(d.h.: es stehen keine weiteren als die dadurch festgelegten Ereignisse in $<$ -Relation zueinander)

[Kausalrelation]

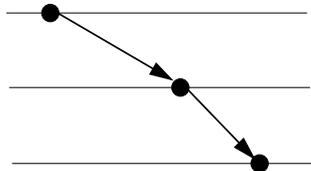
Bemerkungen zur Definition

- Die $s \in S$ heissen *Sende*-, die $r \in R$ *Empfangsereignisse*
 - die anderen Ereignisse werden *interne Ereignisse* genannt
- *Darstellung* einer so definierten verteilten Berechnung ist mit *Zeitdiagrammen* möglich
 - E_i als Prozesslinie mit Ereignissen
 - Γ als Pfeile
 - $<$ garantiert Zyklentreiheit
- Definition erlaubt (wegen "höchstens" in Punkt 2) die Modellierung von *In-transit-Nachrichten*:

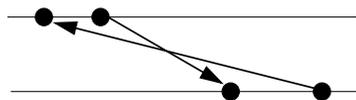


- die beiden Nachrichten m1 und m2 sind nie angekommen
- mögliche Interpretationen:
 - sind verlorengegangen
 - waren bei Berechnungsende noch unterwegs

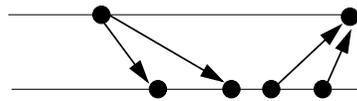
- "Gegenbeispiele":



nicht möglich wegen (2)



nicht möglich wegen (5)



nicht möglich wegen (2)

- Kann man Einzelprozesse als *Folgen von Ereignissen* auffassen?
- Ergibt sich bei einer vert. Berechnung aus einem *einzigem* Prozess eine (wie üblich definierte) *sequentielle* Berechnung?
- Wieso ist diese Definition so "statisch" (statt einer Definition über *Folgen* von Ereignissen oder Zuständen)?

Vorläufige Antwort:

- wir haben den Begriff "globaler Zustand" noch nicht definiert
- Folgen sind nicht eindeutig bestimmt

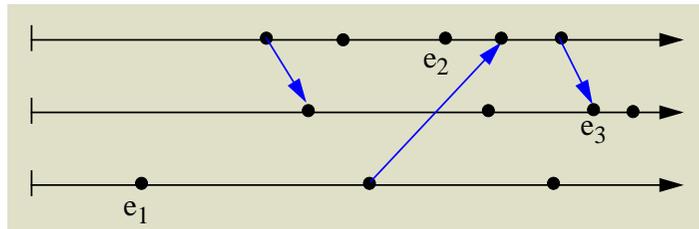
Zeitdiagramme

- Theorem [*Kausalkette*]:

In einem Zeitdiagramm gilt für je zwei Ereignisse e, e' die Relation $e < e'$ genau dann, wenn es einen Pfad von e nach e' gibt

Nachrichtenpfeile + Teilstücke auf Prozessachsen von links nach rechts

- Bew.: induktiv, Transitivität, "kann beeinflussen",...



- Beispiel: $e_1 < e_3$, aber *nicht* $e_1 < e_2$

Gummibandtransformation

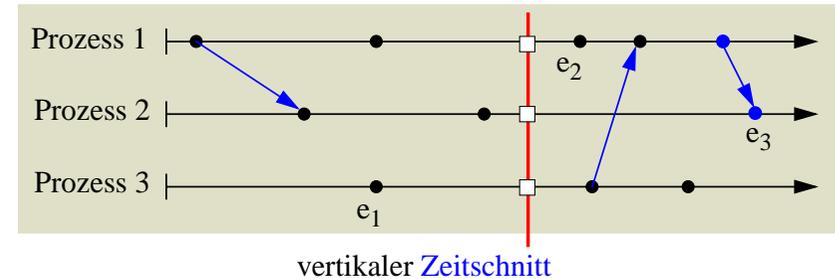
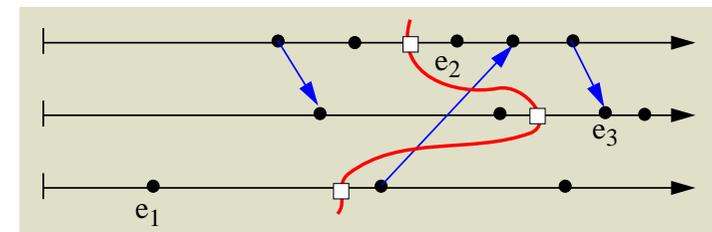


Diagramme sind daher äquivalent

Ein *anderes* Bild der *gleichen* Berechnung:



- Gummibandtransformation

- abstrahiert von **metrischer Struktur** ("Zeit")
- Stauchen und Dehnen der Prozessachsen
- lässt **topologische Struktur** invariant (Kausalitätspfade von links nach rechts)
- vertikale **Zeitschnitte** werden "**verbogen**" (umgekehrt ist interessant, wann sich krumme Zeitschnitte "geradebiegen" lassen!)

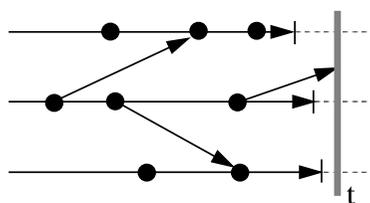
Nachrichtenpfeile sollen aber nie rückwärts laufen

- Bei Fehlen einer absoluten Zeit sind alle Diagramme, die sich so deformieren lassen, gleich "richtig" (**äquivalent**)

- kann man so immer eine schiefe Beobachtungslinie "**senkrecht biegen**"?
- nein, leider nur wenn die **Beobachtung kausal** ist!

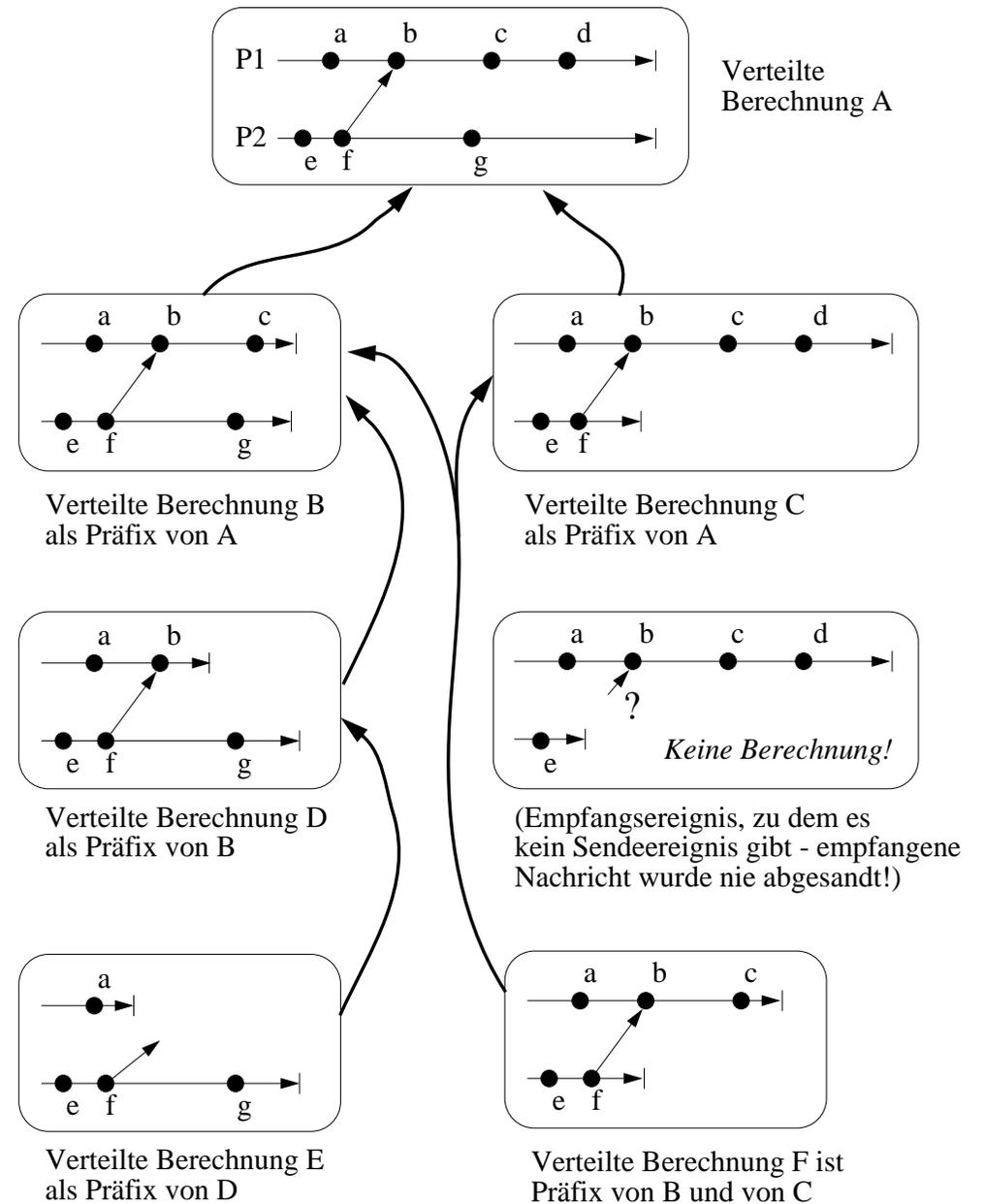
Globale Zustände und Endzustände

- Was ist ein *globaler Zustand* einer vert. Berechnung?
 - Charakteristikum verteilter Systeme: dieser ist auf die Prozesse verteilt und nicht unmittelbar ("gleichzeitig") zugreifbar!
 - Damit vielleicht: *Ablauf einer vert. Berechnung* als Folge solcher Zustände definieren?
 - geht nicht so einfach, wie wir noch sehen werden...
 - *Lokaler Zustand* eines Prozesses ist klar
 - Def. Zustandsraum (Kreuzprodukt Variablenzustände...) klar
 - Zustand zwischen zwei atomaren Aktionen / Ereignissen konstant (d.h. Ereignisse transformieren lokale Zustände)
 - *Globaler Zustandsraum*:
 - Kreuzprodukt lokaler Zustandsräume
 - Menge von Nachrichten ("in transit")
-
- Beachte: "Globaler Zustand" lässt sich zunächst nur für einen bestimmten (gemeinsamen) *Zeitpunkt* definieren!



- benutze hilfsweise den *Endzustand* der verteilten Berechnung
- dieser lässt sich am Ende einfach einsammeln (wird nicht mehr verändert)
- Zwischenzustände lassen sich dann ggf. als Endzustände geeigneter Präfixberechnungen definieren

Präfixe von Berechnungen



Präfix-Berechnungen

- Gegeben sei eine Berechnung $B = (E_1, \dots, E_n, \Gamma, <)$;
wann ist eine Berechnung B' eine Präfixberechnung von B ?

- E_i' ist eine *Teilmenge* von E_i
- Γ' und $<'$ sind *Einschränkungen* von Γ und $<$ auf diese Teilmengen

- Wir müssen aber noch fordern, dass E' *linksabgeschlossen* bzgl. der Kausalrelation $<$ ist:

$$\forall x \in E', y \in E: y < x \implies y \in E'$$

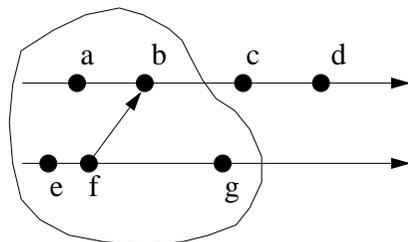
\implies lokale Berechnungen sind wirkliche Anfangsstücke

\implies unmögliche Diagramme, wo Nachrichten empfangen aber nicht gesendet werden, sind "automatisch" ausgeschlossen (dies wurde allerdings schon durch Γ' als Einschränkungen von Γ garantiert)

- Zu einer gegebenen Berechnung $B = (E_1, \dots, E_n, \Gamma, <)$ ist eine Präfixberechnung B' eindeutig bestimmt durch:

- (1) die Menge aller ihrer Ereignisse E' , *oder*
- (2) die Menge der jeweils lokal letzten Ereignisse ("Front" von E' ist eine kompaktere Repräsentation!)

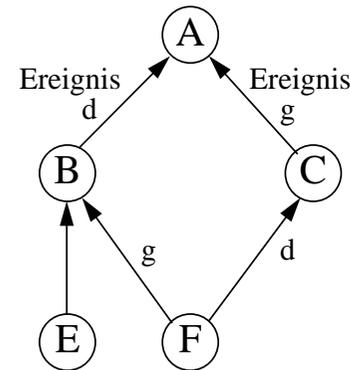
Beispiel:



(1): {a, b, e, f, g}

(2): {b, g}

Präfix-Relation



- Präfixdiagramm

- kein (Wurzel)baum, aber
- *gerichtet* und *zyklenfrei*

- Präfixrelation ist *transitiv*

- \implies Präfixrelation ist eine *Halbordnung!*

- Frage: Entstand "im Verlaufe der Berechnung" A aus B oder aus C?

- d.h.: durchlief die Berechnung von A vorher den Endzustand von B oder den von C als Zwischenzustand?

- äquivalent: geschah Ereignis d vor g oder g vor d?

- beachte: *beides* ist unmöglich (wenn d und g nicht "gleichzeitig")

- Konsequenz: - direkter Vorgänger i.a. indefinit

- verteilte Berechnung ist *keine Folge* von Zuständen, sondern - notgedrungen - eine geeignet definierte Halbordnung!

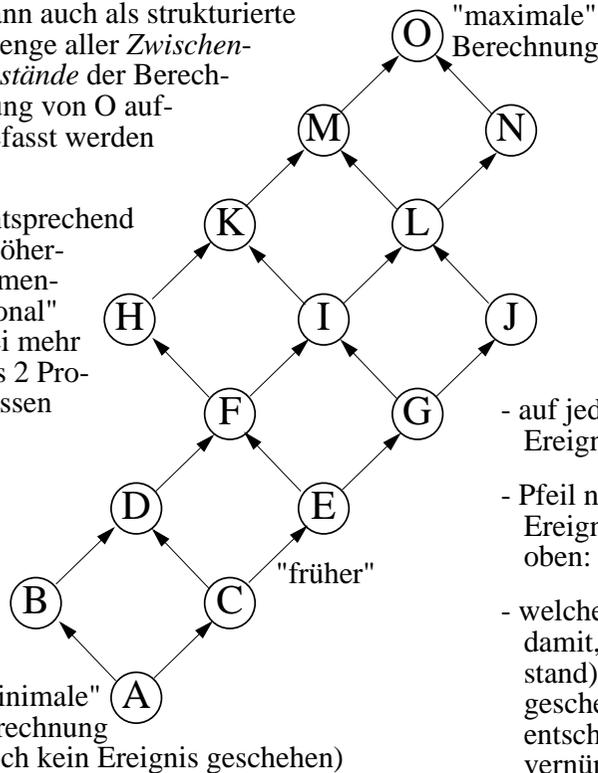
- Vgl. dies mit *sequentiellen* Berechnungen: Hier wird *jeder* Präfix einer Berechnung (genauer: dessen Endzustand) durchlaufen! (\implies Def. als Folge möglich)

Der Präfix-Verband

- *Verband* von Mengen "geschehener" Ereignisse
 - zur Wiederholung: was ist ein Verband als mathematische Struktur?

- kann auch als strukturierte Menge aller *Zwischenzustände* der Berechnung von O aufgefasst werden

- entsprechend "höherdimensional" bei mehr als 2 Prozessen



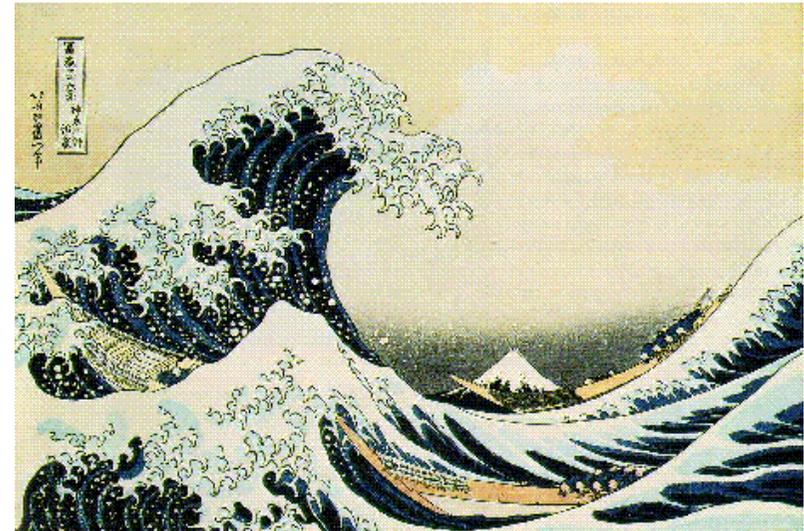
an dieser Stelle würde ein "unmögliches" Diagramm stehen

- auf jeder Ebene kommt ein Ereignis hinzu
- Pfeil nach rechts oben: ein Ereignis von P1; nach links oben: ein Ereignis von P2
- welche Ereignismenge (und damit, welcher Zwischenzustand) einer Ebene *wirklich* geschehen ist, lässt sich nicht entscheiden --> keine vernünftige Frage!

- Ein Zwischenzustand hat also i.a. mehrere direkte Vorgänger- und Nachfolgezustände!
- Berechnung bewegt sich in diffuser Weise in diesem Zustandsraum von unten nach oben

↑ von den Ecken her ausgefranztes n-dimensionales Gitter, mehr dazu später!

Wellenalgorithmmen



Katsushika Hokusai (1760-1849): Die grosse Welle von Kanagawa, Metropolitan Museum of Art, New York

This well-known masterpiece shows Mt. Fuji behind raging waves off the seacoast. Hokusai created "Mt. Fuji Off Kanagawa" (popularly known in the West as "The Wave") as part of his subscription series, "Thirty-Six Views of Mt. Fuji," completed between 1826 and 1833. This is one of the best-known Japanese woodblock prints, and with others of this period inspired the entire French Impressionist school. By making Mt. Fuji only rather small in the background the artist expresses, in a novel way, the elemental power of nature.

Wellenalgorithmen

Häufige Probleme bei verteilten Algorithmen / Systemen:

- *Broadcast* einer Information
- Globale *Synchronisation* zwischen Prozessen
- *Triggern eines Ereignisses* in jedem Prozess
- *Einsammeln* von verteilten Daten

Trennung von Phasen

==> *Wellenalgorithmen*

- *Alle* Prozesse müssen sich beteiligen
- *Basisalgorithmen* ("Bausteine") für andere Algorithmen
(wechselseitiger Ausschluss, Terminierungserkennung, Election...)

Abstraktere Definition:

Algo. ist ggf. nicht-deterministisch!

Wellenalgorithmus, wenn für jede seiner Berechnung gilt:

1. Berechnung enthält ein *init*-Ereignis
2. Alle Prozesse besitzen ein *visit*-Ereignis
3. Berechnung enthält ein *conclude*-Ereignis

Und es gilt folgendes für alle *visit*-Ereignisse:

1. $init \leq visit$
 2. $visit \leq conclude$
- (==> $init \leq conclude$)

Wellenalgorithmen (2)

Aus 1: Über die Kausalketten lässt sich *Information* vom Initiator an alle Prozesse *verteilen*

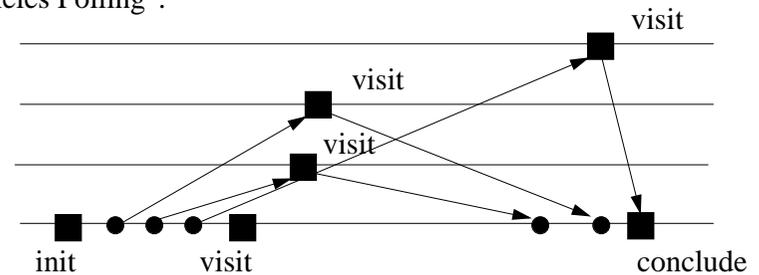
Aus 2: - Nach *conclude* wurde jeder besucht (=> Terminierung!)
- Über die Kausalketten lässt sich *Information* von allen Prozessen *einsammeln*

Bem.: a) *init* und *conclude* oft im selben Prozess ("Initiator")

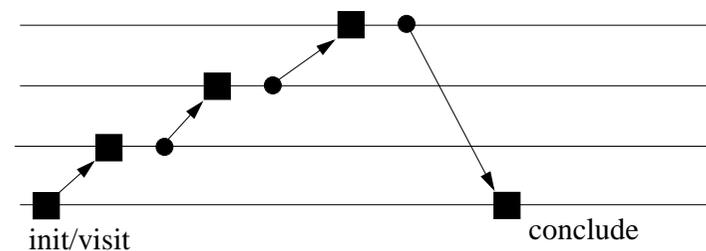
b) *init* oder *conclude* kann mit *visit* verschmelzen (daher ' \leq ' statt ' $<$ ')

Beispiele:

"paralleles Polling":



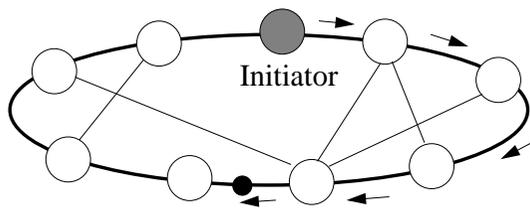
"Ring":



Einige Wellenalgorithmien

- init-, visit-, conclude-Ereignisse jeweils sinnvoll festlegen!

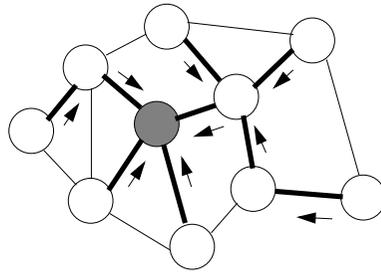
1.) Ring / Hamiltonscher Zyklus mit umlaufenden Token



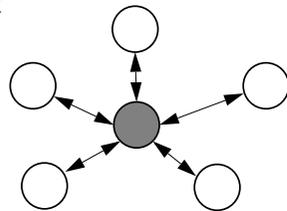
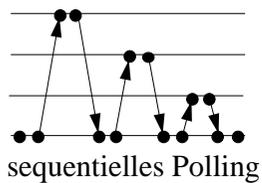
- "logischer" Ring genügt!
- in einem zusammenhängenden ungerichteten Graphen kann ein logischer Ring immer gefunden werden, indem man einen Spannbaum "umfährt"

2.) Spannbaum

- an den Blättern reflektierte Welle (vereinfachter Echo-Algorithmus: flooding mit rek. acknowledgment)
- bei nicht-entartetem Spannbaum sind viele Nachrichten parallel unterwegs



3.) (logischer) Stern



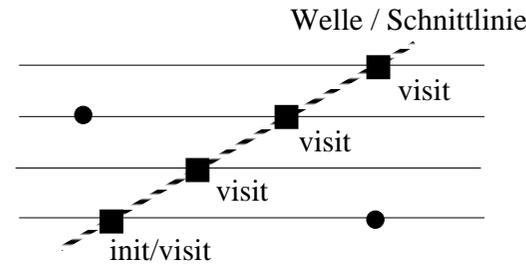
- "Polling" entweder sequentiell (jeweils höchstens eine Nachricht unterwegs) oder parallel

4.) Echo-Algorithmus ist ein Wellenalgorithmus

- visit-Ereignis entweder erster Erhalt eines Explorers oder Senden des Echos
- definiert so sogar zwei verschiedene "parallele" Wellen bzw. "Halbwellen"!

Wellen und Schnittlinien

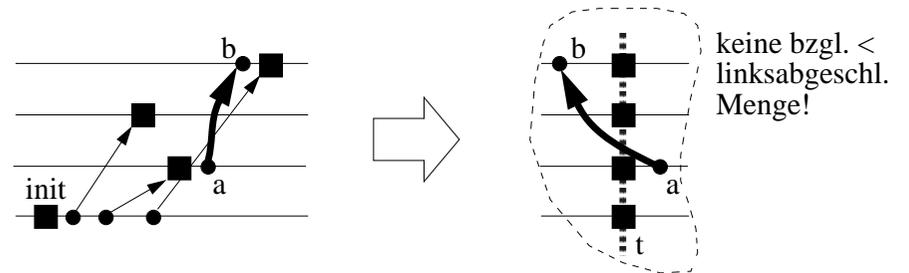
- Verbinden der visit-Ereignisse zu einer *Schnittlinie*:



Trennt die Menge der Ereignisse in *Vergangenheit* und *Zukunft*

oBdA: "gerade" Schnittlinie
(--> Gummibandtransf.)

- Falls ein Wellenalgorithmus einer anderen verteilten Anwendung überlagert wird: Lässt sich dann die Schnittlinie immer *senkrecht* zeichnen (Gummibandtransformation), so dass keine Nachricht "echt" rückwärts läuft?



- Beispiel: zu dem dadurch festgelegten "globalen Zeitpunkt" t wäre eine Anwendungsnachricht zwar angekommen, aber noch nicht abgesendet!
- ==> die Welle würde ein unmögliches ("inkonsistentes") Bild liefern
- ==> Visit-Ereignisse lassen sich (hier) nicht als "virtuell gleichzeitig" ansehen

- Wichtige Fragen: Unter welchen Umständen definieren die visit-Ereignisse einen "Schnitt", der als *senkrechte* Linie aufgefasst werden kann? Lässt sich das erzwingen? (damit hätten wir so etwas wie globale Zeit --> später)

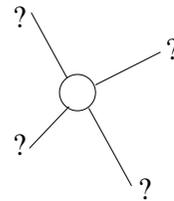
Eigenschaften von Wellenalgorithm

wodurch ist eigentlich der suggestive Name gerechtfertigt?

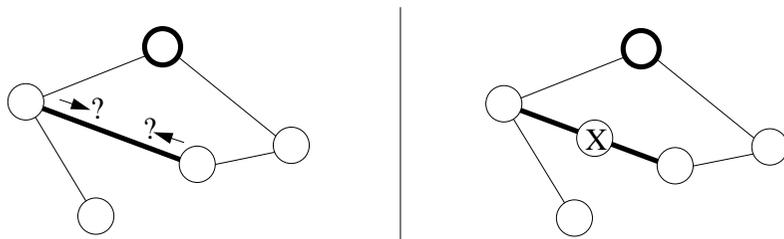
Satz: Es werden *mindestens n-1 Nachrichten* benötigt

- Begründung: Da jedes visit-Ereignis vom init-Ereignis kausal abhängig ist, muss jeder andere Prozess mindestens eine Nachricht empfangen
- mindestens n Nachrichten, falls conclude und init auf gleichem Prozess stattfinden (dann muss auch der Initiator eine Nachricht empfangen)

Satz: Ohne Kenntnis der Nachbaridentitäten werden *mindestens e Nachrichten* benötigt



Bew.: Über jede Kante muss eine Nachricht gesendet werden, wenn die Identität der Nachbarn unbekannt ist:



- würde man im linken Szenario die Kante nicht durchlaufen, dann würde im rechten Szenario Knoten X nicht erreicht und er könnte kein von init abhängiges visit-Ereignis ausführen

Wellenalgorithm und Spannäume

Satz: Die Kanten, über die ein Nicht-Initiator erstmals eine Nachricht erhielt, bilden einen *Spannbaum*

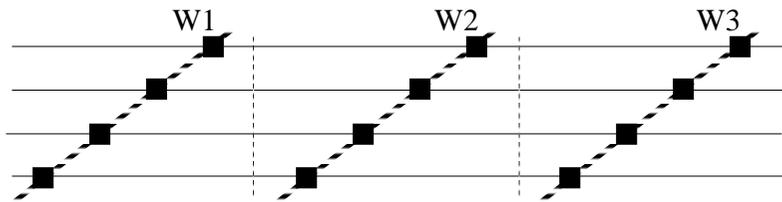
(Voraussetzung: der Algorithmus wird an einer einzigen Stelle initiiert)

Beweis:

- Jeder Nicht-Initiator erhält mindestens eine Nachricht
- Es gibt also n-1 solche ersten Kanten
- Wir müssten noch einsehen:
 - die Menge der entsprechenden Kanten ist zyklensfrei, } Denkübung: wieso?
 - oder die Menge dieser Kanten ist zusammenhängend }
- Damit und mit n-1 folgt die Baumeigenschaft

- man überlege sich, wieso der Beweis falsch wird, wenn ein Wellenalgorithmus an mehreren Stellen unabhängig initiiert wird!
- wir kennen solche Spannäume bereits vom Echo-Algorithmus!

Folgen von Wellen



- Wellennummer j kann mit jeder Nachricht mitgeführt werden.

Start:

```

j := 1 (* Wellennummer *)
x := lokale Berechnung
init(j) (* ggf. broadcast von x *)
    
```

Ersetze
conclude
durch:

```

j := j+1
if (* noch nicht fertig *)
  x := lokale Berechnung
  init(j) (* ggf. broadcast von x *)
fi
    
```

j-te
Iteration

Satz: Zu jedem globalen Zeitpunkt unterscheiden sich die Wellennummern zweier Prozesse um höchstens 1

Beachte zum Beweis den Zusammenhang zwischen Zeit und Kausalität

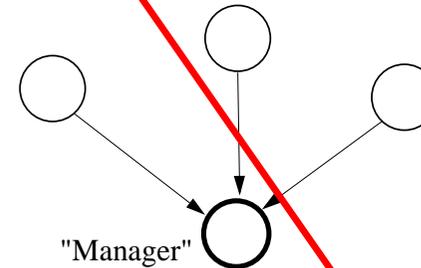
==> Phasensynchronisation der Prozesse möglich

Bem.: Verschiedene unabhängige Wellen (ggf. verschiedener Initiatoren) können sich in transparenter Weise "parallel" überlagern, wenn eindeutige Identitäten mitgeführt werden

Halbwellen

- Abschwächung des Wellenbegriffs, z.B. *kein init*:

--> *kontrahierende Halbwellen*



- Bsp.: Prozesse melden unaufgefordert ihre einzusammelnden Werte einem zentralen Prozess (*Stern*) bzw. allen Prozessen (*vollst. Graph*)

- Analog auch für *Bäume*, wo die Blätter "spontan" ihr Ergebnis weiter nach innen melden

- Manager bzw. Wurzel des Baumes kann conclude durchführen, wenn alle Nachbarknoten geantwortet haben (also ihr visit ausgeführt haben)

- Andere Auffassung: es gibt kein *eindeutiges* init, sondern i.a. mehrere unabhängige (--> "multisource-Algorithmus")

- Entsprechend: *kein conclude*:

--> *expandierende Halbwellen*

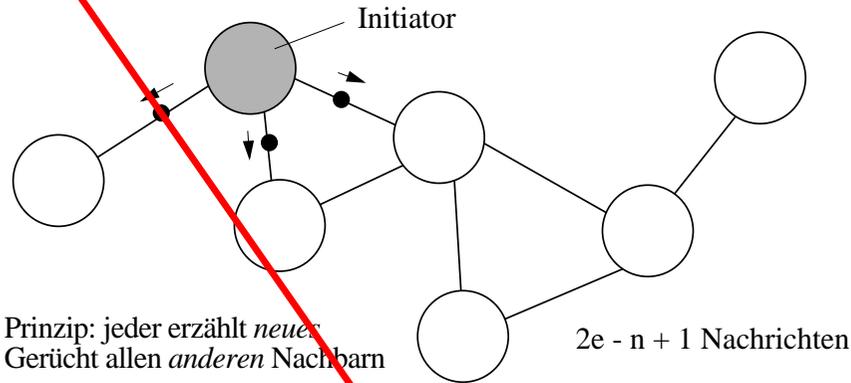
- Es gibt keinen Prozess, der von der *Terminierung* des Algorithmus erfährt

- Beispiel: *flooding*-Algorithmus (entspricht erster Halbwellen des Echo-Algorithmus)

Der flooding-Algorithmus als Halbwellen

- Algorithmus kennen wir bereits!

Welle ohne conclude



visit:

```
V: {Eine Informationsnachricht kommt an}
  if not informed then
    informed := true;
    send <info> to all other neighbors;
  fi
```

informed = false

init:

```
I: {not informed}
  informed := true;
  send <info> to all neighbors;
```

Aktion I nur beim einzigen Initiator

- auch für solche expandierenden Halbwellen gilt (bei einem einzigen Initiator), dass die "ersten Kanten" einen *spannenden Wurzelbaum* bilden
- diesen Baum kann man benutzen, um (entsprechend einer kontrahierenden Halbwellen) *Acknowledgements* zum Initiator zu senden (dazu müssen die Blätter des Baumes aber erkennen, dass sie Blätter sind - wie geht das?)
- man erhält nach dieser Idee den *Echo-Algorithmus*!

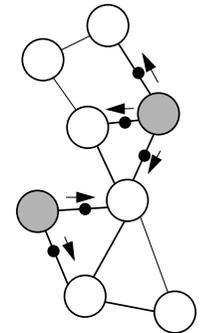
Virtuell gleichzeitiges Markieren

- Als Anwendung eines (Halb)wellenalgorithmus (\approx flooding)
- Voraussetzung hier: FIFO-Kanäle (d.h. keine Überholungen)

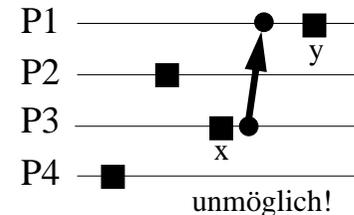
```
I: {not marked}
  marked := true; (* = init = visit *)
  send <marker> to all neighbors;
```

```
V: {Eine Marker-Nachricht kommt an}
  if not marked then
    marked := true; (* = visit *)
    send <marker> to all neighbors;
  fi
```

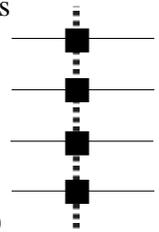
mehrere Initiatoren sind zulässig!



- Über *jede* Kante läuft in beide Richtungen ein Marker
- Eine andere Nachricht ("Basisnachricht"), die von einem markierten Knoten gesendet wird, kommt erst dann an, wenn der Empfänger auch bereits markiert ist



Es ist daher stets rechts nebenstehende *Sicht* als Gummibandtransformation *möglich*, wo Basisnachrichten nicht rückwärts verlaufen und alle visits simultan sind (*wieso?*)

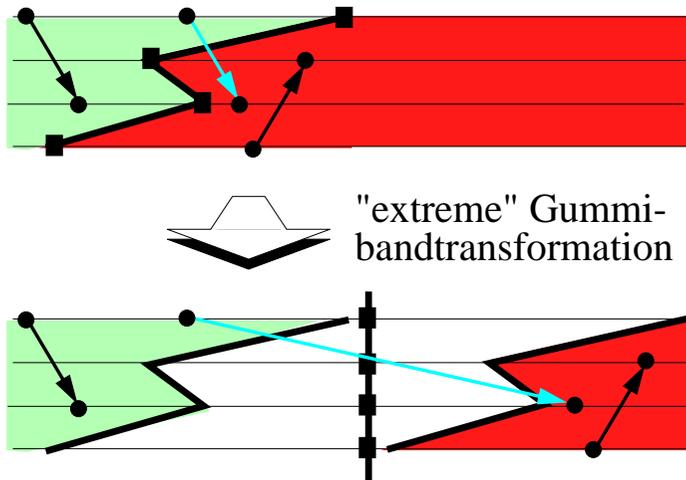


Eine "rückwärts" über den Schnitt laufende Basisnachricht kann es nicht geben: Wenn P3 und P1 benachbart sind, dann wurde bei x ein Marker an P1 gesendet, der nicht (wie von der gezeichneten Nachricht) überholt werden kann

- Fragen:
- geht virtuell gleichzeitiges Markieren auch ohne FIFO-Kanäle? (FIFO abschwächen, FIFO erzwingen, FIFO "simulieren"...)
 - geht das auch mit weniger als $2e$ Nachrichten?

Vertikale Schnittlinien?

- Voraussetzung: Keine Nachricht läuft von der "Zukunft" in die "Vergangenheit" einer Schnittlinie
 - solche Schnittlinien heißen *konsistent*
(linke Hälfte ist dann linksabgeschlossen bzgl. der Kausalrelation, d.h. linke Hälfte ist eine Präfixberechnung)
- Dann lässt sich diese Schnittlinie *vertikal* zeichnen, ohne dass dabei Nachrichten von rechts nach links laufen
 - als hätte die zugehörige Welle alle Prozesse gleichzeitig besucht!
 - offenbar nützlich für Terminierungserkennung, Sicherungspunkte...!
- "Konstruktiver" Beweis: Auseinanderschneiden entlang der Schnittlinie und den rechten Teil "ganz" über den weitesten rechts liegenden Punkt des linken Teils hinausschieben



- Zerschnittene Nachrichten reparieren ("verlängern")
- Schnittereignisse in die Lücke senkrecht untereinander legen

Anwendung von Wellenalgorithmien

- Als "Unterprogramm" innerhalb anderer Anwendungen, z.B.
 - Broadcast einer Information an alle Prozesse
 - Einsammeln verteilter Daten
 - Traversieren aller Prozesse eines Prozessgraphen
 - Berechnung einer globalen Funktion, deren Parameter auf alle Prozesse verteilt sind (z.B. globales Minimum)
 - ...
- Abstrakt: um Schnitte durch ein Zeitdiagramm zu legen (Problem jedoch ggf.: Konsistenz des Schnittes feststellen / erzwingen)
 - Terminierungserkennung
 - Schnappschuss
 - ...

- Wellenalgorithmien sind typische *Basisalgorithmien*

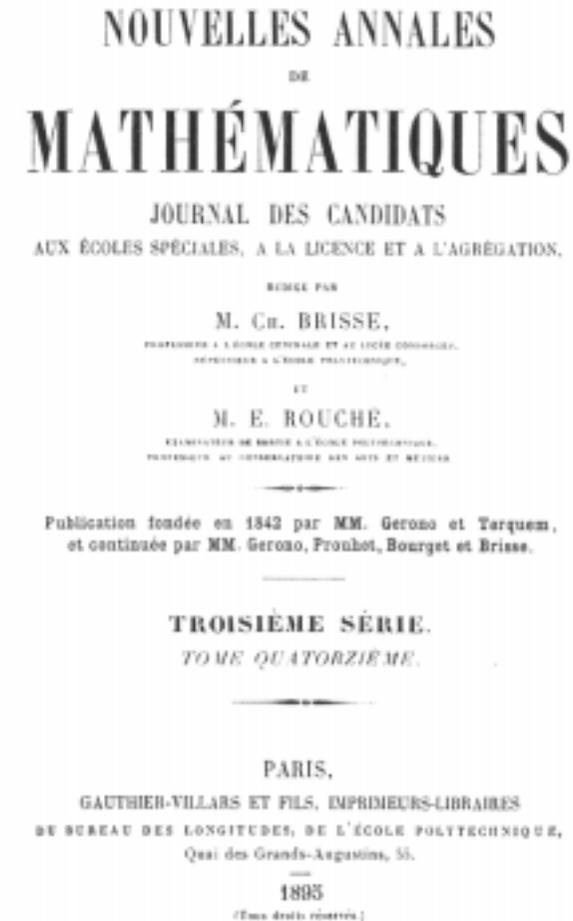
- verrichten *Dienste* einer niedrigeren Schicht
- sind *Bausteine* für komplexere Verfahren
- bestimmen oft qualitative Eigenschaften wie Nachrichten- oder Zeitkomplexität der aufgesetzten Verfahren entscheidend mit
- lassen sich (sofern die Rahmenbedingungen stimmen) gegeneinander austauschen

- Es gibt viele verschiedene Wellenalgorithmien

- für die verschiedensten Topologien
- mit unterschiedlichen Voraussetzungen
- mit unterschiedlichen Qualitätseigenschaften

Sequentielle Traversierungsverfahren

- Unterklasse der Wellenalgorithm (auf ungerichteten und zusammenhängenden Graphen) mit:
 - einem einzigen Initiator (bei dem init und conclude stattfindet)
 - *totaler Ordnung* auf allen visit-Ereignissen
-
- Interpretation: Ein *Token* wandert durch alle Prozesse und kehrt zum Initiator zurück
 - Visit-Ereignis: erstmalige Ankunft (oder Weiterreichen) des Tokens
 - Relativ hohe Zeitkomplexität, da keine wesentliche Parallelität
-
- Bekannte einfache Verfahren für *spezielle Topologien*:
 - *Stern* (bzw. vollst. Graph): sequentielles "polling"
 - *Ring*
 - *Baum* (bzw. Spannbaum)
 - n-dimensionales *Gitter*: Verallgemeinerung des "ebenenweise" Durchlaufens eines 3-dimensionale Gitters (einen Schritt in der Dimension $k+1$, wenn k -dimensionales Untergitter durchlaufen...)
 - n-dimensionale *Hyperwürfel*: Traversiere ("rekursiv") einen $n-1$ -dim. Hyperwürfel bis auf den letzten Schritt, gehe in Richtung der n -ten Dimension und traversiere dort den $n-1$ -dim. Hyperwürfel...
 - Hamiltonsche Graphen (z.B. auch Ring und Hyperwürfel als Sonderfall)



LE PROBLÈME DES LABYRINTHES;

PAR M. G. TARRY.

Tout labyrinthe peut être parcouru en une seule course, en passant deux fois en sens contraire par chacune des allées, sans qu'il soit nécessaire d'en connaître le plan.

Pour résoudre ce problème, il suffit d'observer cette règle unique :

Ne reprendre l'allée initiale qui a conduit à un carrefour pour la première fois que lorsqu'on ne peut pas faire autrement.

...

En suivant cette marche pratique, un voyageur perdu dans un labyrinthe ou dans des catacombes, retrouvera forcément l'entrée avant d'avoir parcouru toutes les allées et sans passer plus de deux fois par la même allée.

Ce qui démontre qu'un labyrinthe n'est jamais intricable, et que le meilleur fil d'Ariane est le fil du raisonnement.



Römisches Mosaik (aus Loig bei Salzburg) illustriert die Geschichte von Theseus und Minotaurus im Labyrinth



Arcera, Spanien

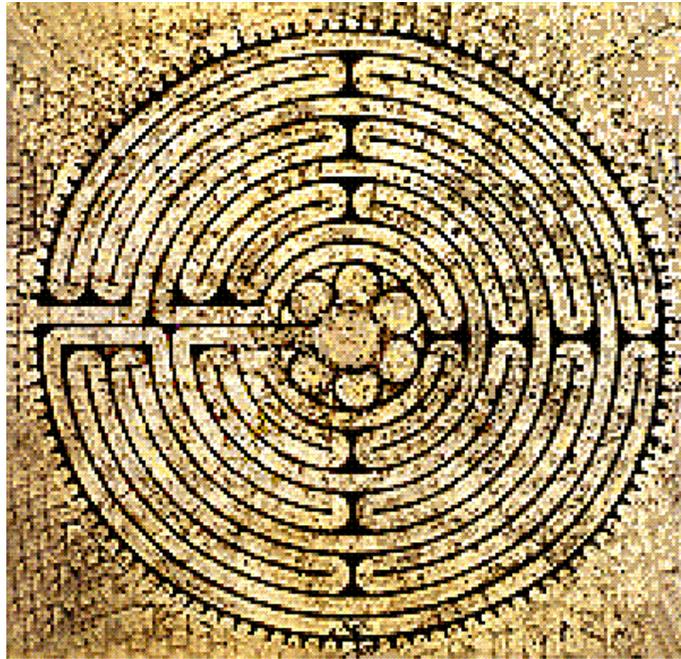


O'odham-Volk (Papago-Indianer) aus Süd-Arizona

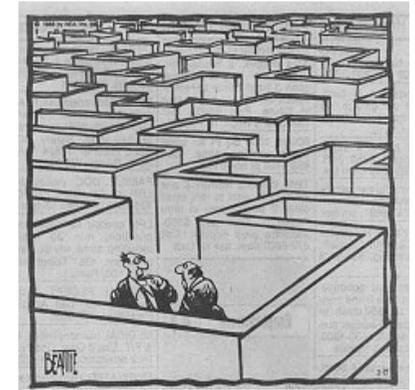
Gaston Tarry (1843-1913) studied mathematics at secondary school in Paris and joined the civil service. He spent his whole career working in Algeria. He was interested in geometry and published numerous articles in various journals from 1882 until his death. He did extensive work on magic squares and on number theory.

Literatur:
Janet Bord: Irrgärten und Labyrinth, DuMont Buchverlag 1976

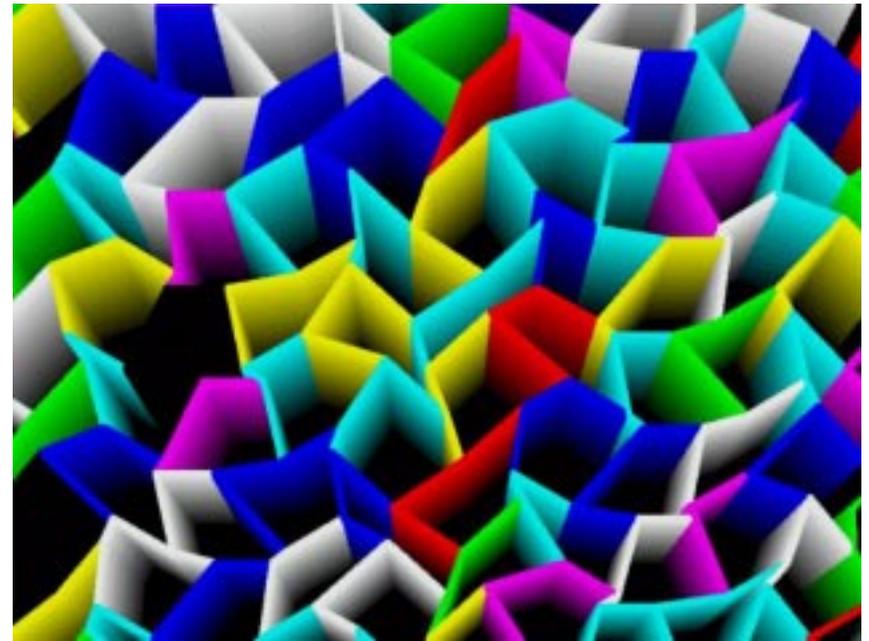
Labyrinthe (2)



Labyrinthe (3)



"The exit? Sure... take a right, then left, left again... no wait... a *right*, then... no, wait..."



Labyrinth (4)



Was ist von der klassischen Regel zu halten, immer mit der rechten Hand die Wand entlang tasten?

- findet man dann immer wieder heraus?
- findet man den Goldtopf, der irgendwo im Labyrinth versteckt ist?

Der Algorithmus von Tarry

Traversieren *beliebiger* (zusammenhängender, unger.) Graphen
(Nachbaridentitäten der Knoten brauchen nicht bekannt zu sein!)

- Zwei Regeln zum Propagieren eines Tokens, die *wenn immer möglich* von einem Prozess angewendet werden:

R1: Ein Prozess schickt das Token niemals zwei Mal über die gleiche Kante (Wo sagt Tarry das?)

R2: Ein Prozess (\neq Initiator) schickt das Token erst dann an denjenigen Prozess zurück, von dem er es erstmalig erhielt, wenn er keine andere unbenutzte Kante mehr hat

--> Algorithmus ist nichtdeterministisch!

- Beh.: Algorithmus terminiert

Bew.: Max. 2e Mal wird das Token versendet...

- Beh.: Wenn der Algorithmus terminiert ist, ist das Token bei jedem Prozess vorbeigekommen und wieder zum Initiator zurückgekehrt

--> Tarry-Algorithmus ist ein Traversierungsalgorithmus

--> "Ziel" kann auch eine andere Stelle als der Eingang sein

Bew.: ...

Tarry's Verfahren ist ein Wellenalgorithmus

(1) Terminierung ==> Token ist beim Initiator

Beweis: Für jeden Nicht-Initiator p gilt: Wenn p das Token hat, dann hat p das Token k -Mal (auf jeweils unterschiedlichen Kanälen, Regel R1) erhalten und auf $k-1$ (jeweils unterschiedlichen Kanälen) gesendet ==> es gibt noch mindestens einen unbenutzten "Ausgangskanal" ==> das Token bleibt nicht bei p .

(2) Alle Kanäle des Initiators werden in beiden Richtungen genau 1 Mal vom Token durchlaufen

Beweis: Für jeden "Ausgangskanal" klar, sonst wäre der Algorithmus nicht terminiert: Nach (1) bleibt das Token nicht bei einem anderen Prozess stecken. Das Token muss genauso oft zum Initiator zurückgekehrt sein, wie es von dort weggeschickt wurde, und zwar über jeweils andere Kanäle (Regel R1) ==> Jeder "Eingangskanal" des Initiators wurde benutzt.

(3) Für jeden besuchten Prozess p gilt: Alle Kanäle von p wurden in beide Richtungen durchlaufen

Beweis durch Widerspruch: Betrachte den ersten (= "frühesten") besuchten Prozess p , für den dies nicht gilt. Nach (2) ist dies nicht der Initiator. Sei Vater(x) derjenige Prozess, von dem x erstmalig das Token erhielt. Für Vater(p) gilt nach Wahl von p , dass alle Kanäle in beide Richtungen durchlaufen wurden. ==> p hat das Token an Vater(p) gesendet. Wegen Regel R2 hat daher p das Token auf allen anderen (Ausgangs)kanälen gesendet. Das Token musste dazu aber genauso oft auf jeweils anderen Kanälen (R1) zu p zurückkommen. ==> Alle Eingangskanäle wurden ebenfalls benutzt.

(4) Alle Prozesse wurden besucht

Beweis: Andernfalls gäbe es eine Kante von einem besuchten Prozess q zu einem unbesuchten Prozess p , da der Graph zusammenhängend ist. Dies steht aber im Widerspruch zu (3), da diese Kante vom Token durchlaufen wurde.

Die Welleneigenschaft ergibt sich i.w. aus (1) und (4)

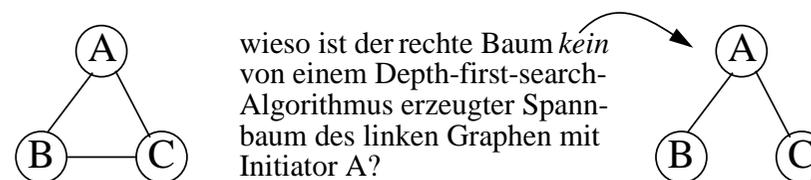
Depth-first-Algorithmen und Spannbäume

Klassischer Depth-first-search-Algorithmus:

- Token geht erst dann zurück, wenn alles andere "abgegrast" ist
- Token kehrt um, sobald es auf einen bereits besuchten Knoten trifft
- jede Kante wird in jede Richtung genau 1 Mal durchlaufen
- Tarry-Algorithmus lässt sich zu Depth-first-Traversierung spezialisieren

==> $2e$ Nachrichten, $2e$ Zeitkomplexität

-
- Depth-first-search-Algorithmen liefern beim Durchlaufen eines Graphen einen Spannbaum (Wurzel = Initiator) (wie jeder Wellenalgorithmus!)



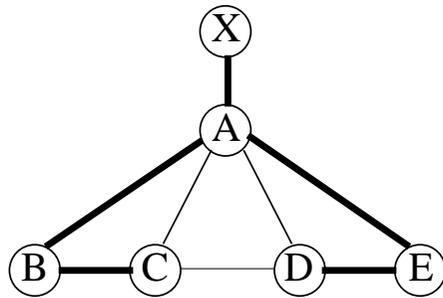
- Eine Charakterisierung solcher Spannbäume:

Jede Kante des Graphen, die keine Kante des Spannbauemes ist, verbindet zwei Knoten, die auf dem gleichen Ast liegen

Weg von der Wurzel zu einem Blatt

- wieso?
- kann der rechte Spannbaum vom Tarry-Algorithmus erzeugt werden?

Tarry-Algorithmus und Spannbäume



- Der fett eingezeichnete Baum (mit Wurzel X) ist kein Depth-first-Spannbaum (wegen der Kante CD)

- Dennoch kann der Baum mit dem Tarry-Algorithmus über folgende Traversierung erzeugt werden:
X, A, B, C, A, E, D, A, C, D, C, B, A, D, E, A, X

bis hierhin auch mit depth-first!

alternativ auch D oder C, aber nicht B oder X

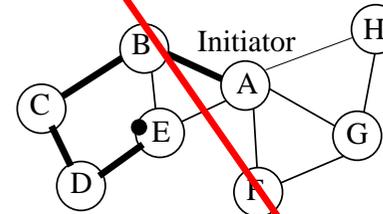
- Mit folgender Regel lässt sich der Nichtdeterminismus des Tarry-Algorithmus soweit einschränken, dass das klassische Depth-first-Traversierungsverfahren resultiert:

R3: Ein Prozess schickt ein empfangenes Token sofort über die gleiche Kante zurück, wenn dies nach R1 und R2 gestattet ist

- damit ist in obigem Beispiel X, A, B, C, A, E... nicht mehr gestattet!
- Denkübung: Wieso wird durch R1-R3 die Depth-first-Traversierung realisiert?
- Denkübung: Kann mit dem Algorithmus *jeder* Spannbaum realisiert werden?

Depth-first mit Besuchslisten

Voraussetzung: Nachbaridentitäten der Knoten sind bekannt



Token bei E enthält die Namen der bereits besuchten Knoten A, B, C, D, E; Knoten E wird also das Token nicht an B oder A weitersenden (sondern zurück an D)

- Idee:*
- Token merkt sich bereits besuchte Knoten und wird nicht dorthin propagiert
 - Jeder Knoten (\neq Initiator) wird also nur 1 Mal besucht (und sendet Token 1 Mal zurück)

\implies $2n-2$ Nachrichten, $2n-2$ Zeitkomplexität

Vorteil: Bei "dichten" Netzen ($e \gg n$) effizienter!

Nachteil: Hohe Bit-Komplexität (d.h. "lange" Nachrichten)

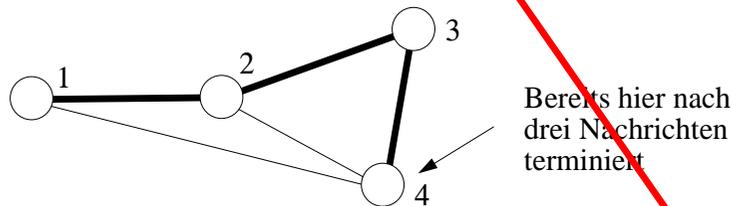
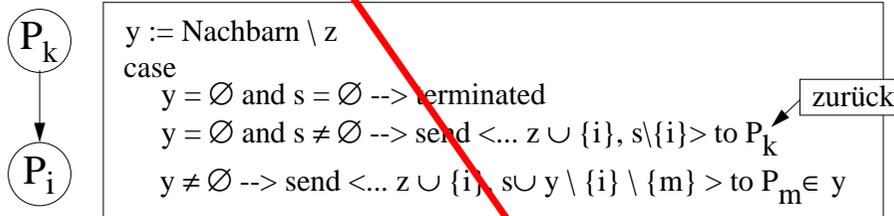
Bem.: Nachbarschaftswissen lässt sich immer mit $2e$ Nachrichten erreichen!
(Algorithmus dafür haben wir früher kennengelernt)

Frage: Lässt sich vielleicht ein Wellenalgorithmus angeben, bei dem man immer oder zumindest manchmal mit $n-1$ Nachrichten auskommt (wenn Nachbarschaftswissen vorhanden ist; dann ist das eine untere Schranke, wie wir wissen), statt mit $2n-2$?

Depth-first mit Auftragslisten

(Voraussetzung wieder: Nachbaridentitäten der Knoten sind bekannt)

- Idee: Token enthält zwei Mengen $\langle \dots, z, s \rangle$:
 - z: Menge der bereits besuchten Knoten
 - s: Menge noch zu besuchender Knoten ("Aufträge")
- Initial sendet Initiator P_i an einen Nachbarn P_j :
 - $\langle \dots, \{i\}, \text{Nachbarn} \setminus \{j\} \rangle$
- Bei Empfang von $\langle \dots, z, s \rangle$ von P_k bei P_i :



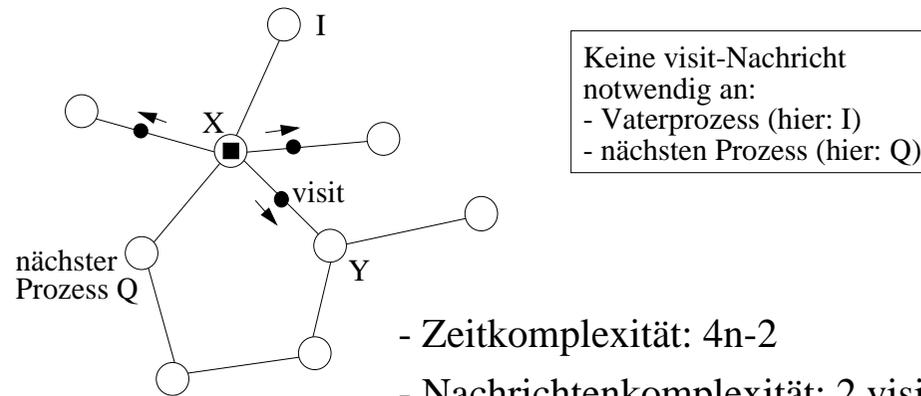
- Beendet, wenn s leer wird (wieso? Beweis?)
- Anderer Knoten als Initiator stellt Terminierung fest (Nachteil? Vorteil, da schneller?)
- Nachrichten- / Zeitkomplexität: $n-1$ bis $2(n-1)$

Traversierungsverfahren von Awerbuch

- Voraussetzung: Nachbaridentitäten unbekannt
- Idee: Prozess weiss spätestens dann, wenn das Token ihn besucht, an welche Nachbarn es nicht weitergereicht werden soll, weil es dort schon war
- Wenn Token einen Prozess besucht:

Sende *visit-Nachrichten* an "alle" Nachbarn; warte auf *Ack* bevor Token weitergereicht wird --> alle Nachbarn wissen, wo Token bereits war

Ein Prozess schickt Token niemals an einen Prozess, von dem er eine *visit-Nachricht* erhalten hat (Ausnahme: Vaterknoten beim Backtrack)

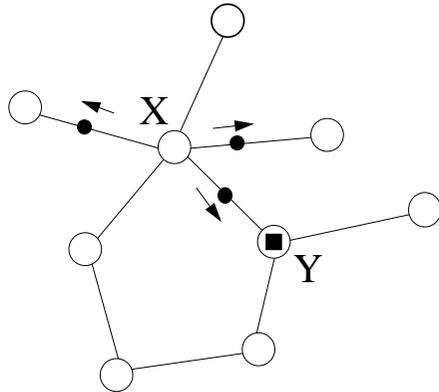


- Zeitkomplexität: $4n-2$
- Nachrichtenkomplexität: 2 visit, 2 ack, bzw. Token... --> ca. $4e$

- Frage: Muss Y eine visit-Nachricht an X schicken?
- Frage: Wozu überhaupt auf ack-Nachrichten warten?

Variante von Cidon

- Idee: Wie Awerbuch, aber keine acks senden!
- Was geschieht, wenn visit-Nachricht noch nicht da?
(also der Kanal XY langsam ist im Vergleich zum Umweg, den Token nahm)



- X erhält Token auf "falscher" Kante von Y --> ignorieren
(aber wie eine visit-Nachricht von Y behandeln; Y sendet kein visit mehr an X)
- Y erhält visit-Nachricht von X verspätet, nachdem bereits das Token an X gesendet wurde --> Token neu generieren und an einen anderen Nachbarn schicken

-
- Zeitkomplexität: $2n-2$ ← Kann es (für beliebige Graphen) ein schnelleres Traversierungsverfahren geben?
 - Nachrichtenkomplexität:
max. $4e$ (max. 2 visit, 2 Token pro Kante)